

DAFTAR TABEL

2.1	Accuracy of intention-based control of the hand exoskeleton	15
2.2	Spesifikasi Wemos D1 Mini	47
3.1	Alat dan Bahan	54
3.2	Definisi Operasional	57
3.3	Jadwal Kegiatan	60
4.1	Hasil Uji Alat	73
4.2	Hasil Uji Fungsi Sensor GY-521	75