

LAPORAN SKRIPSI
Rancang Bangun *Hand Exoskeleton* Mode Bilateral
Dengan Kendali Motor Servo
(Analisa Gerakan dengan *Gyroscope*)



Oleh :

ALCHAM ANDRIAN

P27838120082

PROGRAM STUDI SARJANA TERAPAN
TEKNOLOGI REKAYASA ELEKTRO-MEDIS
JURUSAN TEKNIK ELEKTROMEDIK
POLITEKNIK KESEHATAN KEMENKES SURABAYA
SURABAYA

2021