

## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2. 1	Jenis-Jenis Aksi Otot	16
Gambar 2. 2	Gerakan Tangan	17
Gambar 2. 3	Gerak Sendi	17
Gambar 2. 4	Letak Otot pada Lengan	19
Gambar 2. 5	Tulang Radius dan Ulha	21
Gambar 2. 6	Keseluruhan Ekstremitas Atas Dan Sambungan Pada Sendi Siku	22
Gambar 2. 7	ROM dari Siku	23
Gambar 2. 8	Modul MPU6050	27
Gambar 2. 9	ESP-32	28
Gambar 2. 10	IoT	31
Gambar 2. 11	Platform Blynk	32
Gambar 2. 12	Aplikasi Tera Term	33
Gambar 2. 13	Tampilan Awal Tera Term	34
Gambar 3. 1	Diagram Blok Sistem	35
Gambar 3. 2	Diagram Alir Program ESP32	37
Gambar 3. 3	Diagram Alir Program <i>Smartphone</i>	38
Gambar 3. 4	Diagram Mekanis Exoskeleton	39
Gambar 4. 1	Rangkaian Mikrokontroller	49
Gambar 4. 2	Modul Exoskeleton	50

Gambar 4. 3	Modul Exoskeleton saat Digunakan	51
Gambar 4. 4	Grafik Hasil Pengukuran Akurasi MPU6050	54
Gambar 4. 5	Dokumentasi Pengukuran MPU6050 Test	54
Gambar 4. 6	Grafik Responden 1	56
Gambar 4. 7	Grafik Responden 2	57
Gambar 4. 8	Grafik Responden 3	58
Gambar 4. 9	Grafik Responden 4	59
Gambar 4. 10	Grafik Responden 5	60
Gambar 4. 11	Grafik Responden 6	61
Gambar 4. 12	Grafik Responden 7	62
Gambar 4. 13	Grafik Responden 8	63
Gambar 4. 14	Grafik Responden 9	64
Gambar 4. 15	Grafik Responden 10	65
Gambar 4. 16	Grafik Hasil Perbandingan Data Force pada Blynk dan Tera Term	66
Gambar 4. 17	Grafik Hasil Perbandingan Data Sudut pada Blynk dan Tera Term	67
Gambar 5. 1	Rangkaian Modul MPU6050	68
Gambar 5. 2	Rangkaian Stepdown	69

Gambar 5. 3	Membuat Project Baru pada Aplikasi Blynk	74
Gambar 5. 4	Pemilihan Komponen	75
Gambar 5. 5	Tampilan Akhir Aplikasi Blynk pada Smartphone	76