

DAFTAR ISI

JUDUL	i
LEMBAR PERSETUJUAN	ii
LEMBAR PENGESAHAN PENGUJI	iii
ABSTRAK	v
ABSTRACT	vi
KATA PENGANTAR	vii
DAFTAR ISI	xi
DAFTAR GAMBAR	xiv
DAFTAR TABEL	xvii
BAB 1 PENDAHULUAN	
1.1 Latar Belakang Masalah	1
1.2 Rumusan Masalah	5
1.3 Batasan Masalah	7
1.4 Tujuan Penelitian	7
1.5 Manfaat Penelitian	9
BAB 2 TINJAUAN PUSTAKA	
2.1 Ruang Operasi	10
2.2 Anestesia	15
2.3 Dampak Sisa Gas Buangan Anestesi	20

2.4 Mesin Anestesi	25
2.5 Scavenging System	54
2.6 Regulasi Yang Berhubungan Dengan Keanestesian dan Gas Medis yang Menunjangnya	58
2.7 Sensor Tekanan MPXV7002DP	60
2.8 Rangkaian Low Pass Filter	64
2.9 Vakum (Tekanan Negatif)	65
BAB 3 METODOLOGI	
3.1 Diagram Blok Sistem	71
3.2 Diagram Alir Proses / Program Mikrokontroler	73
3.3 Diagram Mekanis Modul	75
3.4 Alat dan Bahan	75
3.5 Variabel Penelitian	76
3.6 Kerangka Konsep	79
3.7 Kerangka Pikir	80
3.8 Definisi Operasional	82
3.9 Hipotesis	84
3.10 Urutan Kegiatan	85

BAB 4 HASIL PENGUKURAN DAN ANALISIS	
4.1 Gambaran Umum Penelitian	87
4.2 Gambaran Umum Alat	88
4.3 Gambaran Umum Tempat Penelitian	88
4.4 Hasil Pengukuran	89
4.5 Analisa Data	128
BAB 5 PEMBAHASAN	
5.1 Bagian-Bagian pada Modul GEMA	139
5.2 Tahapan Kerja Modul GEMA	144
5.3 Pembahasan Hasil Pengukuran dan Analisis Hasil	166
5.4. Pembahasan Software Arduino Uno	172
BAB 6 PENUTUP	
6.1 Kesimpulan	187
6.2 Saran	188
DAFTAR PUSTAKA	189
LAMPIRAN	