

DAFTAR ISI

LEMBAR PERSETUJUAN	ii	
LEMBAR PENGESAHAN PENGUJI	iii	
ABSTRAK	v	
ABSTRACT	vi	
KATA PENGANTAR	vii	
DAFTAR ISI	x	
DAFTAR GAMBAR	xiii	
DAFTAR TABEL	xxiii	
BAB I	PENDAHULUAN	1
1.1	Latar Belakang	1
1.2	Batasan Masalah	4
1.3	Rumusan Masalah	5
1.4	Tujuan	5
1.5	Manfaat	6
BAB II	TINJAUAN PUSTAKA	7
2.1	Electrooculography (EOG)	7
2.2	Fisiologi Gerak Bola Mata	9
2.3	Tangan Prostetik	16
2.4	<i>Instrumentation Amplifier</i>	18
2.5	<i>Filter</i>	20

2.6	<i>Non-Inverting Amplifier</i>	24
2.7	<i>Summing Amplifier</i>	26
2.8	Arduino UNO	27
2.9	Bluetooth HC-05	29
BAB III	METODOLOGI	34
3.1	Diagram Blok Sistem	34
3.2	Diagram Alir Proses/Program	37
3.3	Diagram Mekanis Sistem	42
3.4	Alat dan Bahan	43
3.5	Jenis Penelitian	44
3.6	Variabel Penelitian	45
3.7	Definisi Operasional Variabel	46
3.8	Teknik Analisis Data	48
3.9	Urutan Kegiatan	51
3.10	Tempat dan Jadwal Kegiatan Penelitian	53
BAB IV	HASIL DAN ANALISIS	55
4.1	Hasil Perancangan Modul	55
4.2	Hasil Pengujian Dan Pengukuran Rangkaian	62
4.3	Hasil Pengukuran dan Pengujian Terhadap 5 Responden	100

BAB V	PEMBAHASAN	112
5.1	Rangkaian	112
5.2	Program	146
5.3	Pengujian Modul Pada Responden	154
5.4	Kinerja Sistem Keseluruhan	154
BAB VI	PENUTUP	160
6.1	Kesimpulan	160
6.2	Saran	162
DAFTAR PUSTAKA		